

KIMCHI

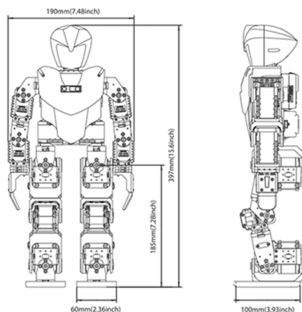
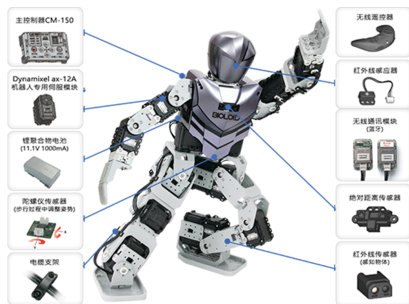
人形机器人



KIMCHI (泡菜盒子) 是全世界最畅销的多用途多关节机器人套件之一，可以制作蜘蛛、恐龙、人形等多种形态机器人，适用于教育、比赛、娱乐等多方位应用。例如，大学生基础性编程和机械工学、动力学等深入的机器人学习，在拳击、赛跑、躲避障碍物、执行任务、特长开发等机器人比赛中被广范围使用。

产品参数

KIMCHI提供基本的陀螺仪传感器、绝对距离传感器、无线模块、多通道无线模块扩展型遥控器。确保便利性、稳定性、安全性！基本提供机器人制作时所必需的所有零件，没有额外零件也可完成机器人并使其运作。



KM-01 产品装箱清单

人形双足机器人	用户组装手册	用户使用手册
12V 电源适配器	螺丝刀	合格证 保修卡 试验箱

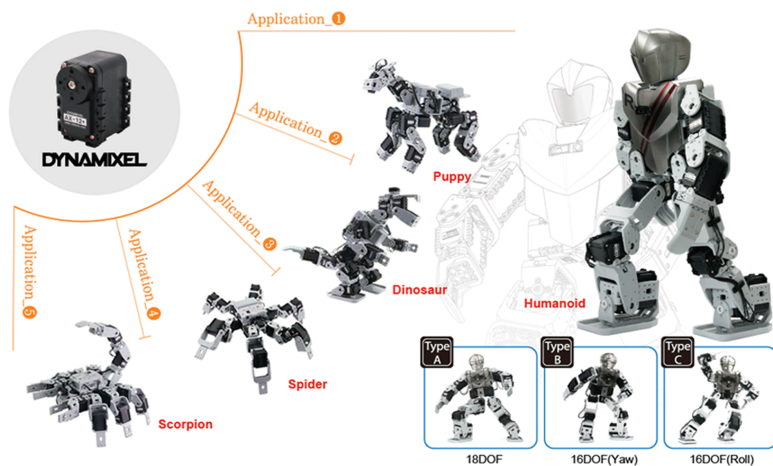
- ① 从 1 自由度机器人到 18 自由度人形机器人均可制作
- ② 提供共 29 种的机器人组装说明和基本动作程序
- ③ 提供机器人组装工具和编程 SW
- ④ 包含陀螺仪传感器、绝对距离传感器、红外线传感器

- ⑤ 提供无线遥控器 (包含蓝牙)
- ⑥ 提供基于 GUI 的综合编程软件 RoboPlus
- ⑦ 采用数据包通讯和 Daisy Chain 方式实现排队整理
- ⑧ 用万能的结合结构轻松制作多样的机器人

► Height : 397mm (15.6 inch) / A type ► Weight : 1.7kg (59.96 oz)

产品应用

通过KIMCHI一种教具可以实现多种多关节的机器人，把零件连接到KM01的机器人专用伺服Dynamixel，便可制作任意样式的机器人。提供29种机器人模型组装说明书和驱动程序。



- 模块化组成的关节可以很容易的实现各个关节的组合和分离。
- 每个关节中含有模块化 CPU、驱动马达、减速器、传感器组件。
- 每个关节固有的 ID 可以通过分组控制的方式进行修正。
- 万能组合的连接件和舵机可以帮助使用者实现各种形态机器人的拼装。
- 模块化的舵机没有采用一般的 ABS 材料，而是使用了轻巧的工程塑料材质。
- 使用者还可以通过便利的编程界面快速将所设计的动作实现。
- 机器人的程序是通过 RoboPlus Task 和 Motion 两款软件实现。
- 连接关节舵机的连接件具有可实现多方向连接的技能形态。



- 出色的行走人形机器人（行走时自我调整姿势）
- 各种传感器，陀螺仪，距离传感器和红外传感器
- 远程控制功能（红外默认，蓝牙可选）
- C 风格编程和基于 RoboPlus 的运动示教
- 半透明人形皮肤，可自定义
- 总线型拓扑结构的数据包通信
- 通过多功能扩展机制构建各种机器人



武汉京天电器有限公司
WuHan Jingtian Electrical CO.Limited

地址：武汉市洪山区光谷时代广场A座1908室 网址：<http://www.jingtianrobots.com>
电话/传真：027-87522899、027-87522877 邮箱：1802020228@qq.com、18062020229@qq.com
市场部：18062020228、18062020229