

Cyton 1500E

七自由度机械手

高度灵活

拥有7个自由度,活动范围比较广

高精度

重复定位精度可达 $\pm 0.5 \text{ mm}$

轻自重

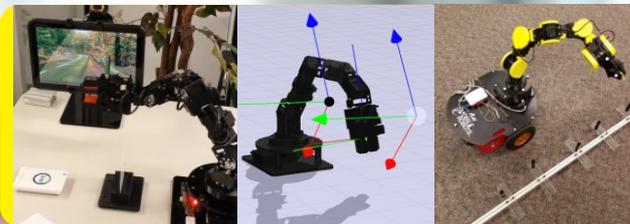
自重3kg, 移动较为安全

示教简单

可直接通过人手示教

上位机开源

供用户进行二次开发



教育、科研以及轻工业的应用

Cyton 1500E只有3kg,移动便捷。启动Cyton也非常容易,不需要外部控制器,只需要一台电脑和一个电源就能轻松满足自动化任务。可用于研究机器人算法实现,人工智能,信号与控制等。同时可以满足产品涂漆,触屏测试,3C分拣等需求。



丰富二次开发软件接口

提供上位机API,用户可以自己开发Cyton Viewer插件(如添加视觉、其他IO设备等),也可脱离Cyton Viewer,使用ROS平台实现示教(包含单轴控制,整机控制,运动学正逆解等功能),可使用C/C++,Python等常用编程语言。还支持Visual Studio、Matlab等工具平台。



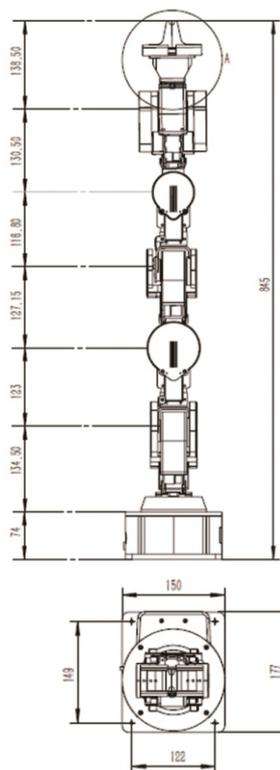
Cyton Viewer-多功能示教工具

Cyton Viewer作为Cyton的控制软件功能强大:

- 1.用户可以在Cyton Viewer中用鼠标对机器人直接进行拖拽示教;
- 2.可限制机器人的工作行程并支持防碰撞保护;
- 3.支持离线编程,可以先仿真模式规划机器人工作轨迹,确保轨迹的安全性和有效性,再连接至机器人实现轨迹。

Cyton 1500E 技术参数

自由度	7Dof
整体重量	3kg
最大负载	1.5kg
臂长	680mm
末端最大速度	600mm/s
最大关节转速	15rpm
重复精度	±0.5mm
夹爪最大力	137N
夹爪行程(标准版)	35mm



武汉京天电器有限公司

WUHAN JINGTIAN ELECTRICAL CO., LIMITED

地址:武汉市洪山区光谷时代广场1908

Email:18062020228@qq.com

电话:027-8752 2899