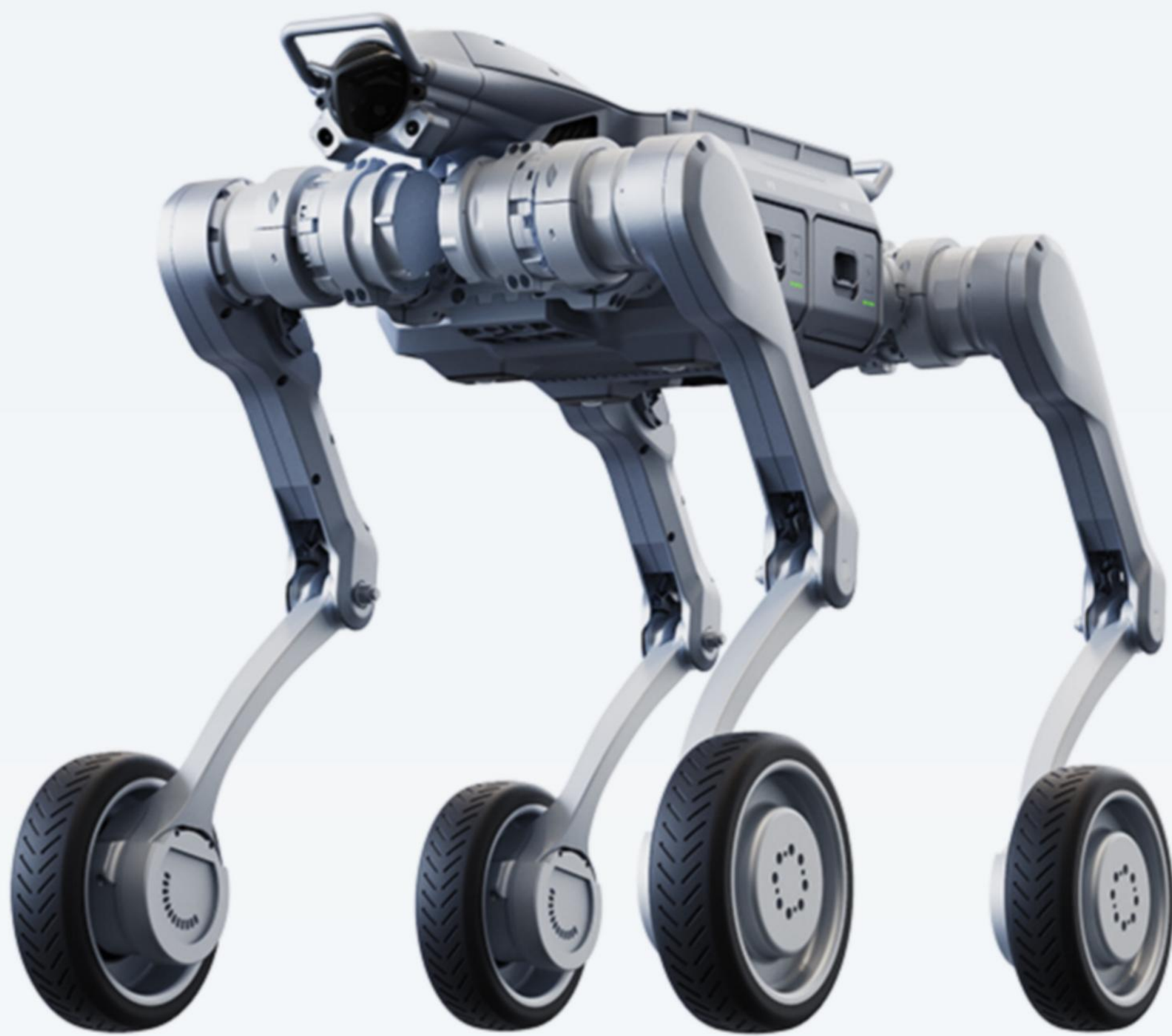




京天
JING TIAN

京天博特 JT-A2-W 行业级轮式大负载机器狗



技术规格

机器人尺寸	站立尺寸约 900mm × 440mm × 625mm，折叠尺寸约 930mm × 685mm × 210mm		
整机重量	约 52 kg（含电池）	防护等级	IP56
单体自由度	16 个	运动速度	0 ~ 3 m/s (极限约 6m/s)
轮胎尺寸	直径：190mm；宽度：51mm		
负载能力	站立负载最大约 100 kg，持续行走负载约 25 kg（理想情况下可达 35kg）		
最大攀爬高度	约 0.5m ~ 1m		
斜坡行走能力	约 45 °		
关节最大扭矩	约 180 N.m		
关节运动空间	机身：- 58° ~ 58°，大腿：- 134 ° ~ 180 ° /-89 ° ~225 °，小腿：- 158 ° ~ - 30 °		
感知传感器配置	工业级多线激光雷达 + 高清相机 +照明灯 + 扬声器 + 阵列麦克风		
电池及续航	双节电池，单节 9000mAh，空载续航 > 3.5h		
控制和感知算力	基础算力：8 核高性能CPU，选配高算力拓展坞		
外置接口	RS485×2、CAN×2、千兆以太网× 2、USB3.0× 4、电源输出能力：12V/24V/BAT		
二次开发支持	支持智能OTA升级		
	提供 URDF 模型文件，支持 Gazebo、Isaac Sim 等主流仿真平台		
	支持高层和底层的二次开发，支持ROS，提供完整SDK开发文档		
*注： 产品持续迭代优化，略有不同，请以实际收货为准			

二次开发支持

开发文档

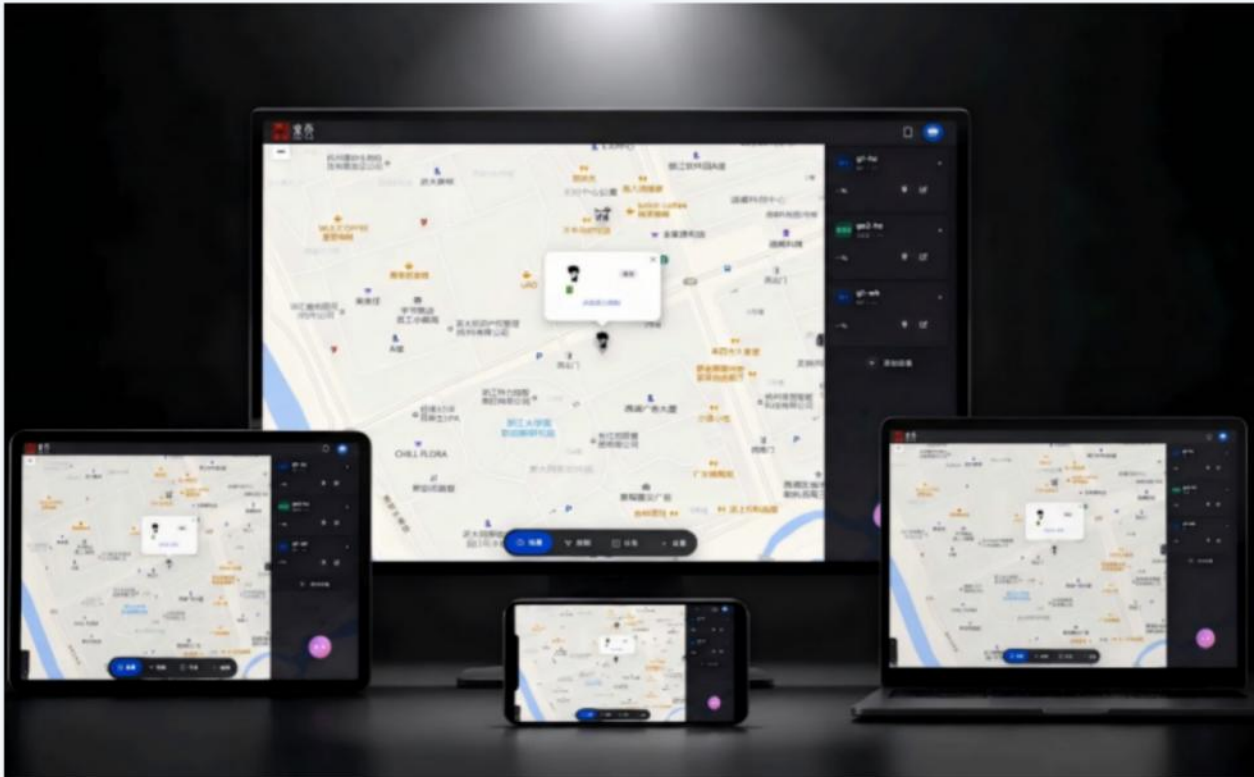


底层/高层服务接口



参考例程

拓展模块



UniFolm 多机型机器人统一控制平台

设备接入与管理：人形、四足等多型号多设备统一接入、支持设备实时状态监控、位置追踪

多型号设备统一控制：支持多设备任务流程编排，图形化编程，支持多设备随意切换控制

语音助手：支持语音交互下发动作指令、日常聊天

多人协作：团队成员统一管理、设备统一管理

支持跨域超远距离控制，远程实时控制运动、远程语音交互等，网络控制延时 $\leq 200\text{ms}$ 。

提供数据可视化界面，支持电量显示，实时北斗真值坐标显示。



远程云控及北斗真值显示



武汉京天电器有限公司

WUHAN JINGTIAN ELECTRICAL CO., LTD.

公司官网: www.jingtianrobots.com

地 址: 武汉市洪山区中国地质大学宝谷创新创业中心211室

电 话: 027-87522899

商务合作: 180 6202 0215 185 7283 0798

邮 箱: 1954543944@qq.com

1590598072@qq.com



扫码获得更多资讯