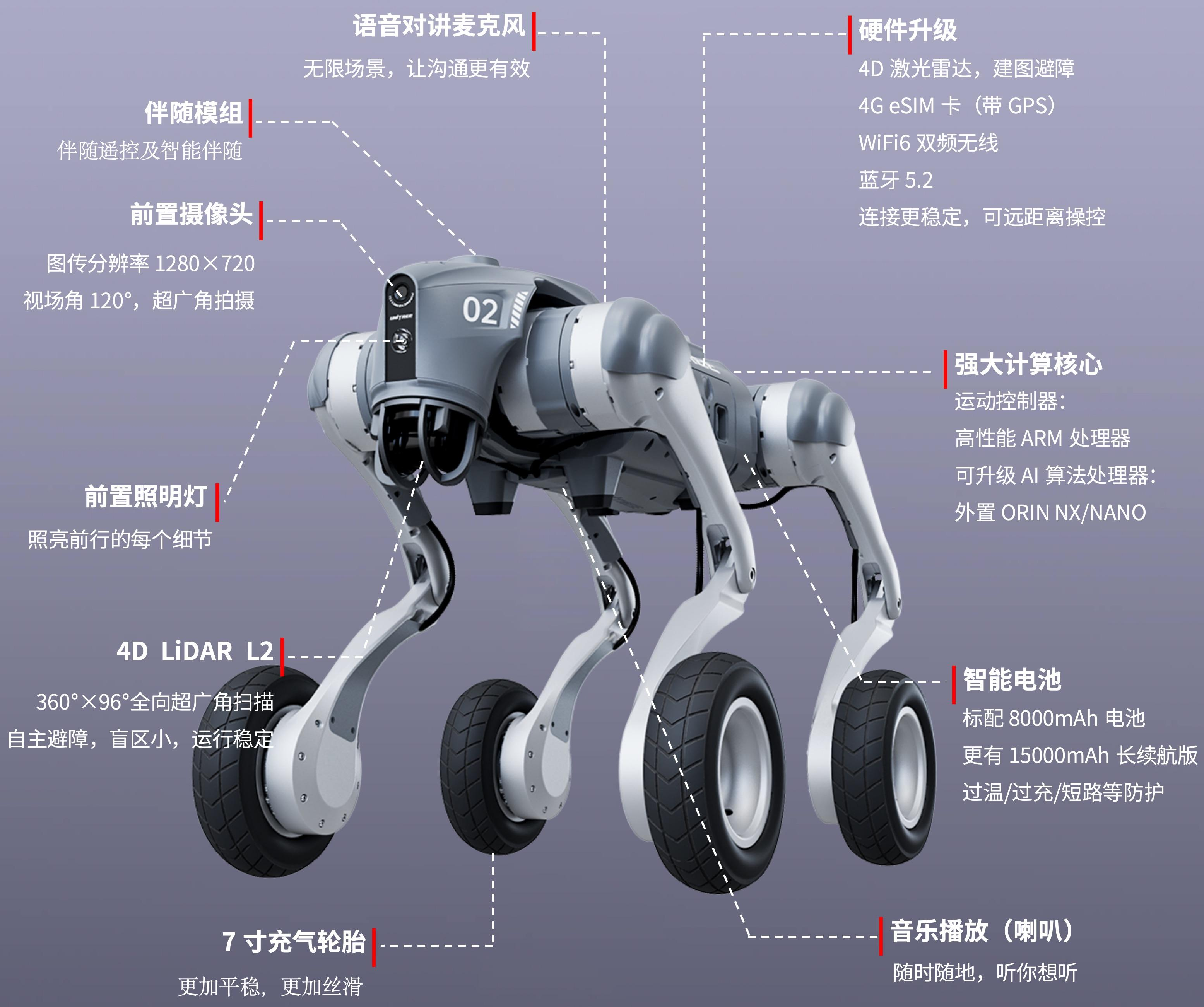




京天博特 JT-Go2W 全地形四轮足仿生智能体



轮式新伙伴



语音对讲麦克风

无限场景，让沟通更有效

硬件升级

4D 激光雷达，建图避障
4G eSIM 卡（带 GPS）
WiFi6 双频无线
蓝牙 5.2
连接更稳定，可远距离操控

伴随模组

伴随遥控及智能伴随

前置摄像头

图传分辨率 1280×720
视场角 120°，超广角拍摄

前置照明灯

照亮前行的每个细节

强大计算核心

运动控制器：
高性能 ARM 处理器
可升级 AI 算法处理器：
外置 ORIN NX/NANO

4D LiDAR L2

360°×96°全向超广角扫描
自主避障，盲区小，运行稳定

智能电池

标配 8000mAh 电池
更有 15000mAh 长续航版
过温/过充/短路等防护

7寸充气轮胎

更加平稳，更加丝滑

音乐播放（喇叭）

随时随地，听你想听

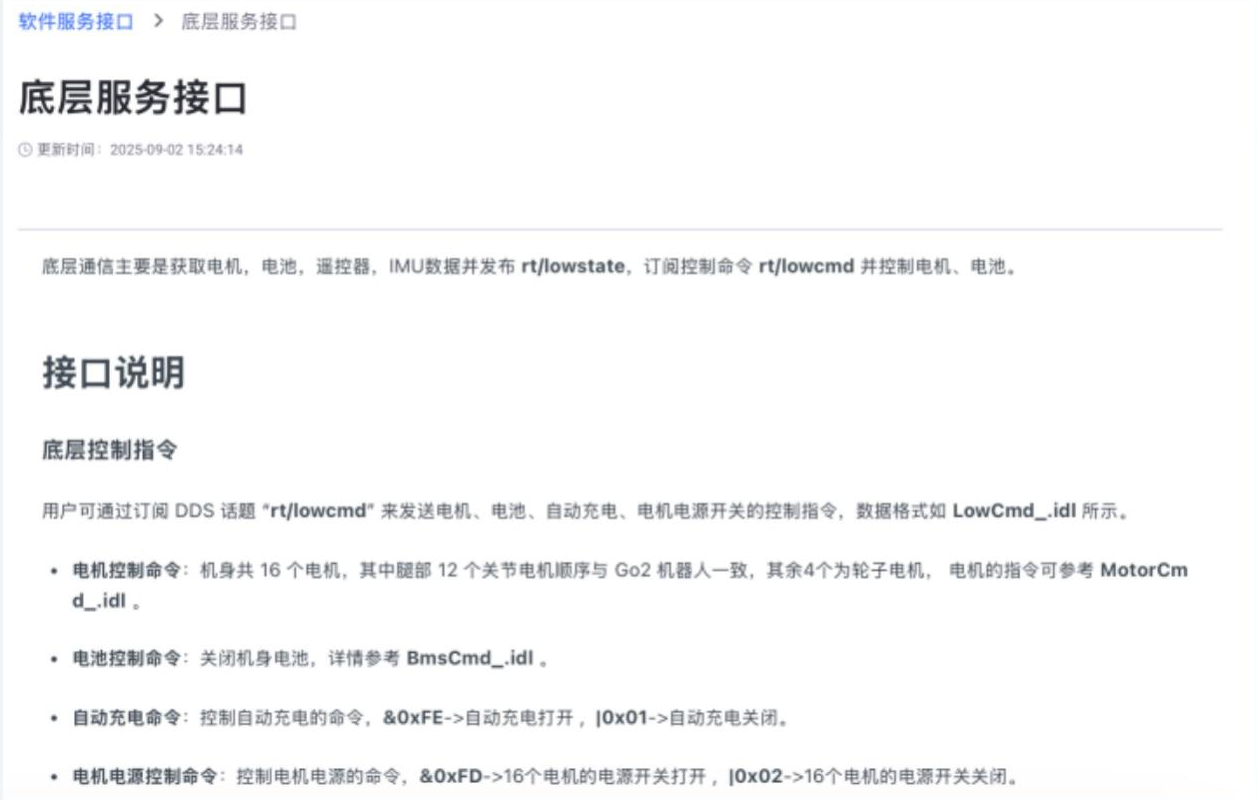
● 轮足形态	● 持久续航	● 关节电机	● 运动能力
搭配轮毂电机 7寸充气轮胎	约 1.5-3 h（长续航版） 电池容量升级至 15000mAh	关节内部走线 最大扭矩约 45 N.m	移动速度 0-2.5 m/s 最大攀爬落差高度 70 cm

技术规格

站立尺寸	700mm×430 mm×500 mm		
整机重量	约 18 kg	轮胎	7 寸充气胎
单体自由度	16 个	负载能力	8~12 kg
最大关节扭矩	约 45 N.m		
运动速度	0~ 2.5 m/s		
最大攀爬落差高度	约 70 cm		
最大攀爬斜坡角度	35 °		
算力模块	八核高性能 CPU+40TOPS 算力拓展坞		
通信模块	4G eSIM 卡（带 GPS）、WiFi6 双频无线、蓝牙 5.2/4.2/2.1		
感知传感器配置	4D 激光雷达+深度相机+高清广角相机+北斗定位模块		
供电系统	电池容量 15000mAh，续航时间约 1.5-3h，充电器 33.6V 9A		
运动模式	具备高速运动模式、地形模式、攀爬模式		
操作系统功能	支持智能 OTA 升级、高清图传、基本遥控、语音对讲、机器人第一视角显示、机器人实时状态数据查询等		
二次开发支持	外置拓展接口，支持加装轻量型机械臂、多种感知传感器、多种通信中继模块等附件		
	提供 URDF 模型文件，支持 Gazebo、Isaac Sim 等主流仿真平台		
	提供完整SDK开发文档及参考例程		
*注： 产品持续迭代优化，略有不同，请以实际收货为准			

二次开发支持

开发文档



底层服务接口



高层服务接口

拓展配置



无线充电桩

可选配无线充电桩模块，支持设备在执行自主巡检等任务的过程中完成低电量自动回充。

支持跨域超远距离控制，远程实时控制运动、远程语音交互等，网络控制延时≤200ms。提供数据可视化界面，支持电量显示，实时北斗真值坐标显示。



远程云控及北斗真值显示



武汉京天电器有限公司

WUHAN JINGTIAN ELECTRICAL CO., LTD.

公司官网: www.jingtianrobots.com

地 址: 武汉市洪山区中国地质大学宝谷创新创业中心211室

电 话: 027-87522899

商务合作: 180 6202 0215 185 7283 0798

邮 箱: 1954543944@qq.com

1590598072@qq.com



扫码获得更多资讯