

# RIDGEBACK™

高负载全向开发平台



用于移动操作和自定义有效载荷  
的大型移动平台

## 3 DEGREES OF MOVEMENT

Ridgeback是一个中型室内移动机器人平台，使用全向轮驱动，可以携带机械臂和重物轻松移动。全向底盘可在动态环境中提供精确定位，并与车载计算机，前后激光扫描仪（可选）和IMU完全集成。

## 已预装ROS

使用开源机器人操作系统（ROS），简化了复杂的应用程序编程。Ridgeback 支持Gazebo 物理模拟器，RViz 和 MoveIT! 运动规划器。

## 方便集成

与所有Clearpath机器人一样，Ridgeback与我们广泛的机器人配件列表即插即用兼容。通过灵活的安装，可访问的板载电源和可重新配置的I/O轻松添加有效负载。轻而易举的完成工业或商业移动机器人的原型制作。

使用我们的机器人的一些创新企业



立即与我们联系以获取价格和30分钟免费技术评估: 18062020228 18062020227



<b>尺寸</b> L x W x H	960 x 793 x 296 mm (37.7 x 31.1 x 11.6 in)	<b>运行功率</b>	2000 W 峰值 800 W 连续	<b>反馈</b>	编码器 板载 IMU
<b>重量</b>	135 kg (297 lbs)	<b>电池</b>	24 V 100 Ah AGM 电池	<b>控制模式</b>	运动控制 (前进, 侧向, 旋转), 单个 车轮速度
<b>负载</b>	100 kg (220 lbs)	<b>用户电源</b>	5 V / 12V / 24V 熔断 @ 10A each	<b>驱动/ APIs</b>	打包 ROS Kinetic, GAZEBO, 导航支持, MOVEIT!
<b>最大速度</b>	1.1 m/s (3.6 ft/s)	<b>通讯协议</b>	Ethernet, USB 3.0, RS232,	<b>随附配件</b>	板载计算机, 激光 雷达, 陀螺仪
<b>越障高度</b>	18mm (0.7 in)	<b>编码器</b>	每个轮子, >250,000 Counts Per Meter		
<b>工作时间</b>	5-8 小时 在最大负载下				

## 应用案例

### 移动抓取



将 GDZ, = [ ahS 或其他机械手与 D[VWWSU] 集成。全向转向可以精确定位, 而不必离开工作空间。

### 人机交互



通过其模块化设计, 我们的机器人可以配备各种机械臂和视觉传感器, 以进行人机交互和协作。

### 物料运输



D[VWWSU] 非常适合原型工厂应用。前后激光安装座可提供 90° 度覆盖, 以确保安全, 而板上 I ;8; 可提供与设施基础设施的连接。

### 感知与导航



通过可调的车辆控制参数, 高分辨率车轮里程计和全功率系统诊断来改善状态估计。

## 联系我们获取更多信息

武汉京天电器有限公司  
地址: 武汉市洪山区光谷时代广场  
A座1908室

电话: 18062020228  
@: info@clearpathrobotics.com  
网址: www.clearpathcn.com

在线查找我们:

